

Robot SCARA cỡ trung để xử lý vật liệu, lắp ráp, gia công chính xác và ứng dụng kết dính

- Có thể lập trình thông qua phần mềm ACE và ngôn ngữ eV+, hoặc thông qua IEC61131-3 khi sử dụng kết nối ePLC
- Khả năng lặp lại tốt để lắp ráp chính xác
- Tải trọng cao cho việc sử dụng các công cụ để vận vít và ứng dụng chất kết dính
- Chân đế chiếm diện tích nhỏ với bộ điều khiển riêng biệt
- Robot với cáp tín hiệu và tích hợp nguồn
- Bán kính hoạt động 650 mm
- Tải trọng tối đa 5 kg
- Trọng lượng 31 kg



Thông số kỹ thuật

Tên sản phẩm		Cobra
	Kích cỡ	650
Số hiệu bộ phận		1720[]-16500
Số trục		4
Giá gắn		Trên bàn/ mặt sàn
Bán kính hoạt động		650 mm
Tải trọng tối đa		5 kg
Khả năng lặp lại	XY	±0.02 mm
	Z	±0.01 mm
	Theta	±0.005°
Phạm vi khớp	Khớp 1	±125°
	Khớp 2	±145°
	Khớp 3	200 mm
	Khớp 4	±360°
Mô men quán tính (Tối đa)	Khớp 4	450 kg-cm ²
Tốc độ khớp	Khớp 1	450°/s
	Khớp 2	720°/s
	Khớp 3	1120 mm/s
	Khớp 4	1940°/s
Chu kỳ, *1 với trọng tải 2.0 kg	Burst	0.43 s
	Liên mạch	0.60 s
Yêu cầu nguồn cấp		24 VDC: 6 A 200 đến 240 VAC: 10 A, một pha
Phân loại IP		IP20
Tiêu chuẩn phòng sạch		---
Yêu cầu về môi trường	Nhiệt độ môi trường	5 đến 40°C
	Phạm vi ẩm	35 đến 90% (Không ngưng tụ)
Trọng lượng		31 kg
Cấu hình cơ bản	Bộ điều khiển	eMotionBlox-40
	On-board I/O (Input/Output)	12/8
	Đầu vào theo dõi băng tải	2
	Cổng truyền thông nối tiếp RS-232C	1
	Môi trường lập trình	ACE, ePLC
	ACE Sight	Có
	Kết nối ePLC	Có
Bộ điều khiển có thể kết nối *2		eMotionBlox-40M, SmartController EX, NJ/NX/NY Series

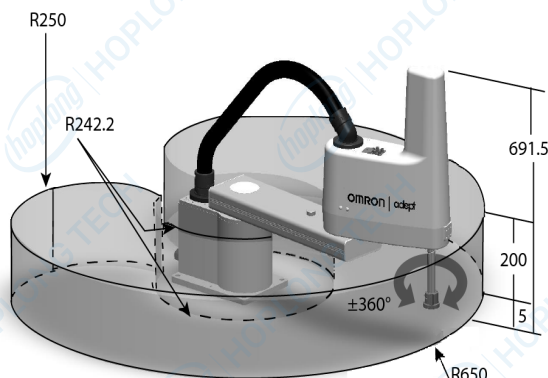
*1. Chu kỳ tối ưu, tính bằng mm 25/305/25 (giây, môi trường xung quanh 20°C)

*2. Chọn một bộ điều khiển cho phù hợp với ứng dụng của bạn

Kích thước

(Đơn vị: mm)

Cobra 650

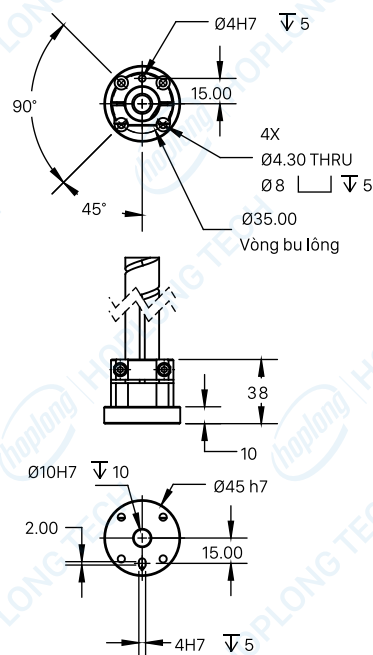


eMotionBlox-40M

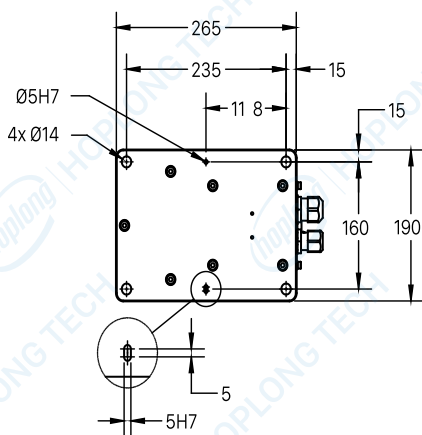


Trọng lượng : 9.3 kg

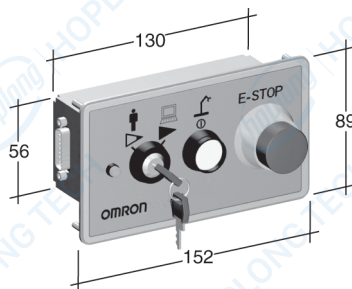
Mặt bích



Chân đế



Bảng mặt trước (tùy chọn)



Phụ kiện đi kèm

Kiểu	Cobra 650	Cobra 650 Add-On
Cobra 650	17201-16500	17203-16500
Mô tả chung	Robot + Nguồn tích hợp và cáp tín hiệu Bộ khuếch đại eMotionBlox-40M với điều khiển tích hợp đầy đủ	Robot + Nguồn tích hợp và cáp tín hiệu Bộ khuếch đại eMotionBlox-40M + cần đến cáp kết nối
Mục đích	Điện hình để sử dụng trong hệ thống robot đơn	Thường được thêm vào các hệ thống có SmartController EX hiện có để tạo ra hệ thống nhiều robot
Cáp/ phụ kiện đi kèm	Cáp XSYSTEM có jumpers, 1.8 m/6 ft (13323-000)	- Cáp XSYSTEM có jumpers, 1.8 m/6 ft (13323-000) - Cáp XSYS, 4.5 m/15 ft (11585-000) - DB9 splitter (00411-000) - Cáp chốt gài 1394, 4.5 m/15 ft (13632-045) - Đăng ký eV+ để kết nối với bộ điều khiển (14529-103)