

Robot SCARA cỡ lớn để gia công chính xác, lắp ráp và xử lý vật liệu

- Kết nối EtherCAT với bộ điều khiển Omron NJ501-R và lập trình thông qua ngôn ngữ lập trình IEC 61131-3 quen thuộc hoặc ngôn ngữ script (eV+).
- Phạm vi làm việc được mở rộng đến 800 mm mà không ảnh hưởng đến khả năng lắp lại.
- Tải trọng cao cho các dụng cụ vận vít
- Bộ khuếch đại và bộ điều khiển được tích hợp trong robot giúp giảm số lượng cáp
- Chọn robot phù hợp với ứng dụng của bạn từ hai kiểu mẫu máy.
- Bán kính hoạt động 800 mm
- Tải trọng tối đa 5.5 kg
- Trọng lượng 43 kg



Thông số kỹ thuật

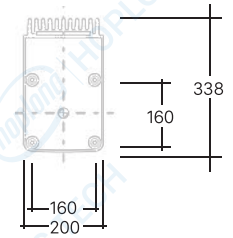
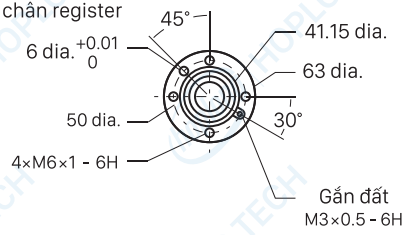
Tên sản phẩm		eCobra					
		800					
		800 Standard			800 Pro		
Kích cỡ							
Kiểu							
Phòng sạch/IP		Tiêu chuẩn	Phòng sạch	IP65	Tiêu chuẩn	Phòng sạch	IP65
Số hiệu bộ phận		RL4-1168000	RL4-1168010	RL4-1168030	RL4-2168000	RL4-2168010	RL4-2168030
Số trục		4					
Giá gắn		Trên bàn/ mặt sàn					
Bán kính hoạt động		800 mm					
Tải trọng tối đa		5.5 kg					
Khả năng lắp lại	XY	±0.017 mm					
	Z	±0.003 mm					
	Theta	±0.019°					
Phạm vi khớp	Khớp 1	±105°					
	Khớp 2	±157.5°					
	Khớp 3	210 mm					
	Khớp 4	±360°					
Mô men quán tính (Max.)	Khớp 4	450 kg-cm ²					
Tốc độ khớp	Khớp 1	386°/s					
	Khớp 2	720°/s					
	Khớp 3	1100 mm/s					
	Khớp 4	1200°/s					
Yêu cầu nguồn cấp		24 VDC: 6 A 200 đến 240 VAC: 10 A, một pha					
Phân loại IP		IP20	IP20	IP65	IP20	IP20	IP65
Tiêu chuẩn phòng sạch		---	Class 10	---	---	Class 10	---
Yêu cầu về môi trường	Nhiệt độ môi trường	5 đến 40°C					
	Phạm vi ẩm	5 to 90% (không ngưng tụ)					
Trọng lượng		43 kg					
Cấu hình cơ bản	Bộ điều khiển	ICS-ECAT					
	On-board I/O (Input/Output)	12/8, 4 đầu ra Solenoid					
	Đầu vào theo dõi bằng tải	Không			2		
	Cổng truyền thông nối tiếp RS-232C	1					
	Môi trường lập trình	Sysmac Studio 64-bit					
	ACE Sight	Có					
	Kết nối ePLC	Không					
	ePLC I/O	Không			Không		
Bộ điều khiển có thể kết nối		Omron NJ501-R Series					

*1. Chu kỳ tối ưu, tính bằng mm 25/305/25 (giây, môi trường xung quanh 20°C)

(Đơn vị: mm)

Mặt bích

Figure 10.10 shows a plan view of a building corner. The building is represented by a hatched area. A path is shown with a 360-degree turn. Dimensions are given in feet: 918, 894, 210, and 184. A north arrow is present.



- Phạm vi làm việc: Bán kính 800 mm
- Giới hạn làm việc nhỏ nhất: Bán kính 164 mm
- Chiều cao: 210 mm
- Khoảng trống cần thiết để mở khung iCS-ECAT

Bảng mặt trước



Kiểu	eCobra		
Phòng sạch/IP	Tiêu chuẩn	Phòng sạch	IP65
eCobra 800 Standard	RL4-1168000	RL4-1168010	RL4-1168030
eCobra 800 Pro	RL4-2168000	RL4-2168010	RL4-2168030
Mô tả chung	Robot + iCS-ECAT		
Mục đích	Được sử dụng kết hợp với bộ điều khiển NJ501-R, có thể kết nối tối đa 8 robot thông qua EtherCAT		
Phụ kiện đi kèm	- Cáp XSYSTEM có jumper và cổng Quản lý Ethernet, 1,8 m / 6ft (13323-100) - Bảng mặt trước (90356-10358)		